Revista Brasileira de Física, Vol. 9, NP 1, 1979

Medidas do Coeficiente de Conversão de Modos em Fibras Óticas Multimodo

HARISH R. D. SUNAK e JOÃO BATISTA DE M. A. NETO Instituto de Física, UNICAMP, Campinas

Recebido em 19 de Setembro de 1978

In order to initially asses the quality of optical fibres we are now producing routinely in our laboratories, we have carried out preliminary measurements, with a very simple system, and calculated the normalised mode conversion coefficient (D). The values obtained are of the order of 2×10^{-5} rad² m⁻¹ for our fibres and these compare very favourably with the results obtained in other laboratories.

Para avaliarmos a qualidade de fibras óticas que estamos produzindo rotineiramente en nossos laboratórios, temos concluído medidas preliminares com um sistema muito simples, e calculado ocoeficiente de conversão de modos normalizados (D). Os valores de D obtidos para nossas fibras são da ordem de 2×10^{-5} rad² m⁻¹, muito bons se comparados com os resultados obtidos em outros laboratórios.

1. INTRODUÇÃO

É bem sabido e completamente claro,, que sistemas de comunicações por fibras óticas estarão sendo usados extensivamente num futuro próximo (ver, por exemplo, ref. 1). Como em outros países também temos um programa a seguir (ver, por exemplo, ref. 2,3 e 4) para desenvolver tais sistemas. A avaliação das fibras produzidas é da máxima importância e é feita medindo-se⁵, por exemplo, as seguintes propriedades: (i) atenuação em função do comprimento de onda; (ii) perfilde índice de refração; (iii) dispersão⁶; (iv) geometria da fibra, etc.

Um teste inicial de fibras e bastante usado, $\mathbf{\tilde{e}}$ incidir a luz visível de um laser, **e.g.** um laser He-Ne, e observar o espalhamentoque

ocorre. O espalhamento, completamente uniforme, sem qualquer centro brilhante de grande espalhamento, implica que a fibra foi puxada sem grandes defeitos. Certamente isto e apenas qualitativo e algum método de obter resultados quantitativos é desejável. Gambling et aZ⁷ desenvolveram un método, de fato muito simples, e usamos a mesma técnica para determinarmos os coeficientes de conversão de modos em nossas fibras multimodo de núcleo com indice de refração constante (step-index), além de concluírmos outras medidas mencionadas acima.

conversão de modos numa fibra pode ocorrer devidoa:(i) inhomogeneidades; (ii) imperfeições geométricas; (iii) microcurvaturas causadas por pressão externa e devido a imperfeições do carretel de suporte em que a fibra está enrolada; (iv) curvatura de grande escala na fibra, etc. Então ocorre uma troca nas potências de cada modo propagado. Isto implica que a distribuição de intensidade na saída da fibra pode ser totalmente diferente daquela na entrada. Medida de conversão de modos é importante pois afeta diretamente a largura de banda duma fibra.

2. DESCRIÇÃO DO MÉTODO

O método desenvolvido por Gambling et aZ^7 será discutidoaqui brevemente. Como mostra a fig.1, se un feixe de luz estreito e paralelo é lançado sobre uma fibra perfeita com um ângulo de incidência Θ_i , a saída na outra extremidade da fibra consiste dum anel tendo o mesmo ângulo de saída $\Theta^1 = \Theta_i$ em relação ao eixo da fibra. Se a fibra tem muitas imperfeições e caracteriza-se por grande conversão de modos, a forma da saída é completamente independente das condições de incidência na entrada. Para fibras com conversão parcial de modos, quando Θ_i é reduzido, aí ocorre um ponto em que a forma de anel muda para um disco, i.e. a distribuição angular na saída tem o primeiro máximo no eixo da fibra. Quando isto ocorre, Gambling et al^7 mostraram que

$$\log \Theta_0 = \frac{1}{2} \log L + \log 2D^{1/2}$$
 (1)

onde $\boldsymbol{\Theta}_{0}$ = ângulo de incidência na entrada da fibra, em que a transição



Fig.l - Esquema do método usado para medir o coeficiente de conversão de modos em fibras óticas.

acima ocorre, medido em radianos; L = comprimento da fibra em metros; D = coeficiente de conversão de modos normalizados em rad $^2m^{-1}$.

Então medindo Θ_0 para cada fibra de comprimento conhecido L, podemos calcular D da relação na equação (1) acima, i.e.

$$D = \frac{\Theta^2}{(4L)} \operatorname{rad}^2 \mathrm{m}^{-1}$$
(2)

3. MONTAGEM EXPERIMENTAL

A montagem usada para medir Θ_0 é mostrada na fig.2. A saída dum laser He-Ne é acoplada à fibra através duma lente de 5mm de diâmetro e distância focal de 60mm. A extremidade de entrada da fibra é montada no centro de um suporte angular, tal que o ângulo de incidência Θ_0 pode ser variado sem a necessidade de reajustes. O suporte com liberdade angular é montado sobre um microposicionador X-Y-Z, capaz duma resolução de 2µm, permitindo uma incidência precisa e fácil otimização. A fibra é normalmente enrolada num carretel suporte de 20cm de diâmetro. Na extremidade de saída da fibra, a aproximadamente 15 mm dela, está colocado um detector com uma abertura de 0,5mm em frente, O detetor também está montado sobre um microposicionador X-Y-Z, que pode ser ajustado manualmente ou automaticamente por micromotores. O sinal do detetor é lido num medidor de potência (da Coherent Radiation, modelo 212). Este arranjo ajuda na otimização. O medidor tem uma saída de sinal que é ligada $\tilde{\mathbf{a}}$ entrada de varredura Y duma registradora $X - Y \cdot O$ eixo X $\tilde{\mathbf{e}}$ controlado por um simples gerador de rampa que estabelece a varredura no sentido X a ser efetuada de 2 a 20 minutos.



Fig.2 - Montagem experimental usada para medir o coeficiente de conversão de modos: L - laser de He-Ne da Spectra Physics 125A; E - espelhos; T - tela; L - lente; MA - suporte angular para variação do ângulo de incidência; *MP* - microposicionador sobre o qual está montado o MA; F - fibra em análise; D - detetor de grande área ativa; PH - pin -hole (abertura) de 0.5mm montada em frente de D; C - controle para ajustes motorizados (*AM*) nas direções *X*-*Y*-*Z*; *MP* - medidor de potência; *GR* - gerador de rampa para registradora *R* - registradora.

4. PROCEDIMENTO DE MEDIDAS E CUIDADO NECESSÁRIO

As extremidades da fibra são cuidadosamente **preparadas, usan**do para isso, uma máquina própria para quebrar fibras, construida segundo o princípio demonstrado por Gloge et aZ⁸. As extremidades quebradas são examinadas num microscõpio, tendo-se o cuidado para quenenhuma sujeira se acumule nessas extremidades, nem sejam tocadas. Estas são então colocadas em suas respectivas posições, e, com ângulo de incidência normal, é feita a otimização para máxima saída de luz na saída, fazendo-se a leitura no medidor de potência. A seguir, o ângulo de incidência é aumentado até que um grande anel seja claramente observado na saída da fibra. Pelo devido posicionamento da abertura do detetor, a otimização é feita novamente, se necessária, devido a pequenos desvios da extremidade de entrada da fibra em relação ao centro do suporte angular. É possível agora obter um traçado da forma de radiação emergindo na saída da fibra e isto é feito da seguinte maneira.

Considere que obtemos uma forma ideal de anel na saída da fibra domo mostra a fig. 3(a). A distância AA', entre os picos de intensidade máxima, é primeiro medida. Desde que a forma do anel é simétrica, o eixo da fibra está em X, onde AX = A'X. A abertura é colocada em X por translação manual. Determinação do eixo da' fibra é de fundamental importância neste experimento para obtermos o ângulo de transição na entrada da fibra. A translação motorizada (*TM*) tem um deslocamento máximo de 10 mm. Quando a abertura está em X, o micrômetro da TM, no sentido X, está posicionado em 5 mm, colocado previamente. É agora movido para 0 (zero) para começar o traçado no ponto *B*, como mostra a fig. 3(b). Quando o *TM* começa a varredura em *B*, o gerador de rampa aciona o



Fig.3 - Esboço de uma forma de saída ideal: a) distribuição espacial em forma de anel; b) intensidade x distância do eixo da respectiva forma de anel.

eixo X do registrador X-Y. Assim que o TM percorre os 10 mm, o registro \vec{e} interrompido, correspondendo ao ponto B' no gráfico traçado tal que a posição do eixo da fibra está em X', onde BX' = B'X'.

Obtivemos outros traçados reduzindo o ângulo de incidência e sempre começando em *B* e terminando em *B'*. Desde que a posição X' \vec{e} a mesma para uma fibra particular montada, determinamos o ângulo de transição na entrada (Θ_0) quando obtivermos pela primeira vez a máxima intensidade em X'. Para medir O_0 exatamente, observamos a luz refletida da extremidade de entrada da fibra sobre uma tela T (fig. 2). O ângulo O_0 \vec{e} a metade do ângulo medido entre o feixe de luz refletida pela fibra e o feixe de luz incidente. Uma mancha circular bem definida sobre a tela de luz refletida, também ajuda a identificar uma extremidade boa *e* lisa para entrada da fibra, posicionando este exatamente no foco da lente L.

5. RESULTADOS E DISCUSSÃO

Fizemos medidas numa série de fibras mas descrevemos aquialguns resultados obtidos numa seleção delas. A tabela I contém um sumário das características de quatro fibras e a tabela II os resultados obtidos com estas fibras, juntamente com os valores de D calculados. A fibra n? 1 foi doada pelo "Centre National d'Études des Telecommunications" (CNET) em Lannion, França. As outras foram feitas no Centro de Pesquisas e Desenvolvimento da Telebrás, em Campinas, SP.

As fibras da Telebrás são feitas por oxidação de cloretos de sílica e germânio a alta temperatura (~1300°C). Os óxidos assim formados, são depositados em forma de partículas, na superfície interna de um tubo de sílica. Após a deposição, as partículas são fundidas para formar uma camada muito fina de vidro de germano-silicato. O processo de oxidação e deposição subsequente é repetido ate que a espessura desejada seja obtida (em relação ao diâmetro do núcleo desejado na fibra). Este tubo composto é então fechado para formar um cilindro que consiste de vidro sílica comercial externamente e de vidro de germano- silicato de alta pureza no interior. Este cilindro chama-se preforma desde que possui a mesma estrutura de uma fibra Õtica, que é, um nucleo de vidro

N?	Tipo de fibra	Diâmetro da fibra - μm	Diâmetro do núcleo - µm	Abertura nu- mérica (N.A.)	Atenuação a 850nm db/km
1	CNET	96	44	0.21	-10
2	TELEBRÁS (Nº 28)	180	60 ·	0.25	9.6
3	TELEBRÅS (№ 50)	120	40	0.30	10.1
4	TELEBRÁS (Nº 49)	100	20	0.16	10.4

Tabela I - Características de algumas fibras "step-index" investigadas.

Tabela II - Sumário dos resultados obtidos

N?	Tipo de fibra	Comprimento de fibra L, metros	Angulo de transição 0 ₀ , rad.	Coeficiente de conversão de modos D, rad ² m ⁻¹ (x10 ⁻⁵)	Coeficiente angular na Figura 5
1	CNET	21	0.068	5.3	
		10	0.045	5.1	0.49
		5	0.032	5.1	
2	TELEBRÁS (Nº 28)	59	0.062	1.6	-
3	TELEBRÁS (Nº 50)	59	0.082	2.8	0.58
		40	0.064	2.5	
		20	0.044	2.4	
4	TELEBRÁS (Nº 49)	200	0.123	1.9	0.44
		90	0.092	2.4	
		60	0.074	2.3	
		45	0.066	2.4	

com baixa atenuação rodeado por uma casca de outro vidro com.índice de refração menor. A preforma é finalmente puxada em fibra, por uma máquina própria, onde a ponta da preforma é fundida, em torno de 1600°C, e um tambor giratório puxa a fibra com precisão, enrolando-a em sua superfície.

A fig. 4 ilustra as formas de saída observadas. Na fig. 4(a) o ângulo de incidência na entrada é grande $(\Theta_i > \Theta_0)$, então a forma de anel é observada, enquanto na fig. 4(b) vemos a forma de um disco pois o ângulo de incidência é menor que o ângulo de transição $(\Theta_i < \Theta_0)$. Observando cuidadosamente, podemos ver a intensidade dos lobos dos vá-



а



d

Fig.4 - Formas de saída de uma fibra observada: a) $\Theta_i > \Theta_0$; b) $\Theta_i < \Theta_0$.

rios modos que se propagam. Estes tornam-se muitos evidentes se a tela de observação é colocada a 1 metro da extremidade da fibra. Também podemos ver pequena quantidade de luz dentro da forma de anel e fora do disco. Isto **e** devido **à** conversão de modos na fibra.

A fig. 5 mostra o gráfico traçado da intensidade na saída x distância (ao longo do eixo), obtida com 21 m de fibra n? 1 para três diferentes ângulos de Incidência. A fíg. 5(c) mostra o gráfico em que a máxima intensidade coincide com o eixo da fibra, tal que o ângulo de incidência Θ_0 corresponde ao de transição para esta fibra. A posição do eixo da fibra X e o ângulo de incidência na entrada da fibra Θ_i também **ë mostrado** para cada caso. A escala horizontal em cada gráfico não **ë** similar. Não nos preocupamos em calibrá-las, pois estamos interessados somente em observar os picos de maior intensidade em relação ao eixo da fibra. Pode ser visto claramente, que além dos picos de maior intensi-



Fig.5 - Medidas da intensidade de saída, obtidas para três Θ_i na fibra CNET, de comprimento 21m (X é a posição do eixo da fibra): a) $\Theta_i = 0,11$ rad ; b) $\Theta_i = 0,086$ rad ; c) $\Theta_i = 0,068$ rad ($\Theta_i = \Theta_0$ neste caso).

dade, existem pequenos picos subsidiários. Isto mostra a conversão de modos vizinhos muito próximos. Os resultados obtidos com outras fibras são mostrados na tabela II.

Para verificar a predição da equação (1), traçamos $\log \Theta_0$ versus $\log L$ para as fibras de nºs 1, 3 e 4 como mostra a fig. 6, com valores de L variando de 5 a 200 metros. Pode ser visto que todos os coeficientes angulares estão próximos a 0,5 como foi predito pela equação (1). Este bom acordo da teoria com o experimento também foi encontrado por Gambling et al^7 . Certamente nossas medidas revelam que os coeficientes de conversão de modos de nossas fibras de sílica ($D-2\times10^{-5}$ rad²m⁻¹) são aproximadamente uma ordem de grandeza menor que as fibras mencionadas pelos autores em seu artigo⁷ ($D-4\times10^{-4}$ rad²m⁻¹).



Fig.6 - Ângulo de transição em função do comprimento da fibra para três fibras diferentes.

Também temos testado nossas fibras medindo dispersão no domínio temporal, usando pulso de 0,5 ns de um laser de GaAs e um fotodiodo avalancha de silicon como detector. Em medidas preliminares, detetamos uma dispersão de ~1 ns em 60 m de fibra. Estes resultados serão assunto de uma futura publicação⁹.

6. CONCLUSÃO

Fizemos medidas do coeficiente de conversão de modos usando uma montagem experimental muito simples. Os valores de D obtidos são da ordem de 2×10⁻⁵ rad²m⁻¹ e muito bons se comparados com os resultados obtidos em outros laboratórios.

Somos gratos à Telecomunicações Brasileiras S/A (TELEBRÁS) por finariciar este trabalho; aos Srs, Sirlei Rodrigues de Almeida e José Pedro de Alcântara pela fabricação das preformas e pelo puxamento das fibras. Desejamos agradecer também ao Dr. A. Cozannet do Centre National d'Etudes des Telecommunications (CNET) da França, por oferecer uma das fibras testadas. Um de nos, (J.B.M.A.Neto) agradece à FAPESP, da qual 8 bolsista de Mestrado.

REFERÊNCIAS

 a) Proceeding of the International Conference on Integrated Optics and Optical Communications, Japão, julho 1977. b) R. Gundlack, "Fiber ~optic developments spark worldwide interest", Electronics, 49 (16), 81 -104, agosto 5, 1976.

2. L.Koronajczwk e H.M.M.Graciosa, "Pesquisa e desenvolvimento em transmissão", Revista Telebrás, ano 1, n? 4, 30-34, outubro 1975.

3. B.M.Kale, J.E. Moore, J.M.L.Costa, "Fibras Óticas e suas aplicação ás comunicações", Nova Eletrônica, n? 9, 40-43 e n? 10, 42-44, 1977.

4. E.Bochove, W.Meyer, J.E.Moore, "Light propagation properties of graded index fibers for optical communication", Rev.Bras.de Física, 7(3), 511-540, dezembro 1977.

5. M.K.Barnoski e S.D.Personick, "Measurements in fibre optics", Proceedings of the IEEE, 66 (4), 429-441, abril 1978.

6. H.R.D.Sunak, "Experimental study of pulse dispersion in multimode optical fibre waveguides", Ph.D. Thesis, Universidade de Southampton, Southampton, U.K., 1975.

7. W.A.Gambling, D.N.Payne, H.Matsumura, "Mode conversion coefficients in optical fibres", Applied Optics, 14 (7), 1538-1542, julho 1975. 8. D.Gloge, P.W.Smith, D.L.Bisbee, E.L.Chinnock, "Optical fibreend preparation for low-loss splices", Bell System Technical Journal, 52 (9), 1579-1588, novembro 1973.

9. H.R.D.Sunak, J.B.M.A.Neto, "Measurements of pulse dispersion in optical fibres", a ser publicado.